



## 8ª COMPETENCIA IBEROAMERICANA DE INFORMÁTICA POR CORRESPONDENCIA CIIC '06

### Brazo robótico

#### Descripción del problema

Se desea utilizar un brazo robótico para soldar micro componentes en una placa cuadrada. Los micro componentes están numerados comenzando por el 1 en la esquina inferior izquierda de la placa y continuando de uno en uno en sucesivas diagonales desde arriba a la izquierda abajo a la derecha como muestra la figura.

5	11	16	20	23	25
4	7	12	17	21	24
3	4	8	13	18	22
2	2	5	9	14	19
1	1	3	6	10	15
	1	2	3	4	5

El robot recibe el tamaño de la placa y el número de micro componente y debe determinar las coordenadas de la placa donde debe soldarse el micro componente.

Se te pide que ayudes con un programa ROBOT escrito en C, C++ o Pascal que determine las coordenadas de la placa donde debe soldarse el micro componente.

#### Aclaraciones

La longitud del lado de la placa es  $M$ ,  
 $1 \leq M \leq 1\,000\,000$ .

El número de micro componente es  $N$ ,  
 $1 \leq N \leq \min(M \times M, 1\,000\,000\,000)$ .

#### Datos de entrada

Se recibe los datos por la entrada estándar, los que constan de una línea que contiene una línea con las cantidades  $M$  y  $N$  separadas por un blanco.

#### Datos de salida

El programa debe generar por la salida estándar una línea conteniendo las coordenadas  $x$  e  $y$  del lugar de la placa donde debe ubicarse el micro componente. Ambas coordenadas deben estar separadas por un blanco.

#### Ejemplo

En el caso de que se alimente la entrada con:

5 22
------

La respuesta debería contener:

5 3
-----

#### Calificación

Se puede obtener la mitad del puntaje resolviendo casos con  $N \leq 1\,000\,000$ .